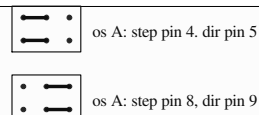
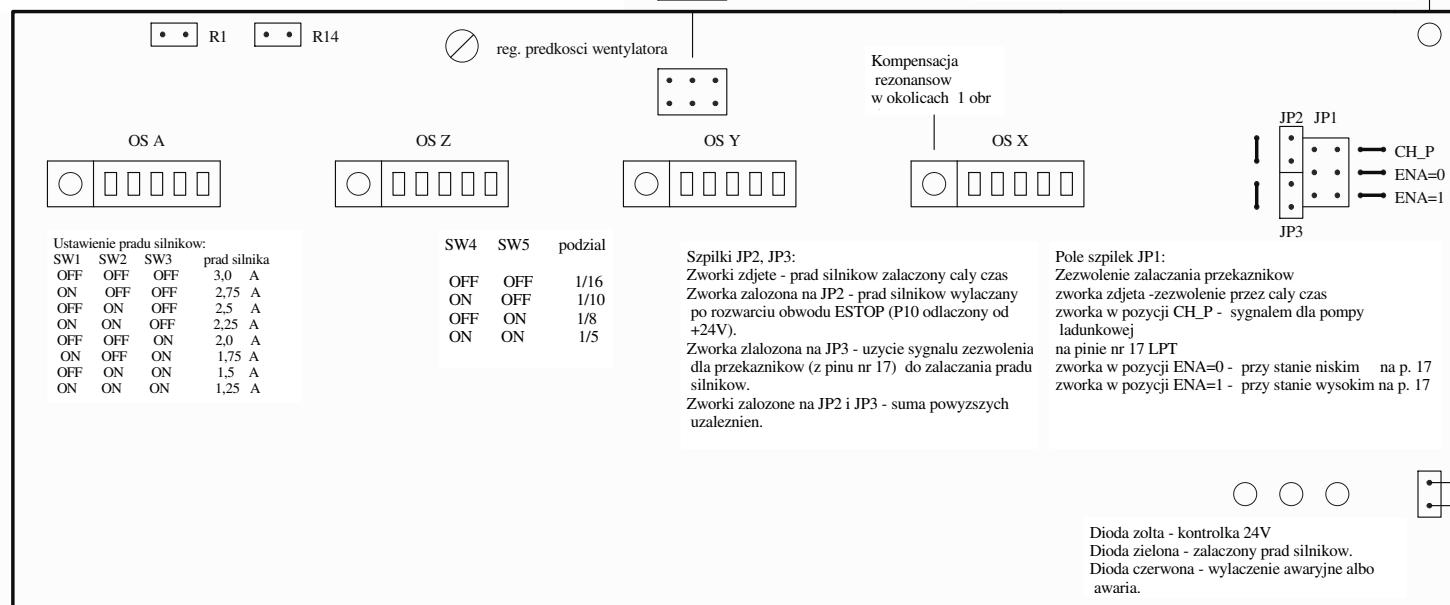


R1 styki przekaźnika złączanego z pinu nr 1 LPT (do styków dolączony gasik 22nF + 200 omów)
R14 styki przekaźnika złączanego z pinu nr 14 LPT (do styków dolączony gasik 22nF + 200 omów)
R1 dedykowany dla złączania elektrowrzeciona
jeżeli styki przekaźnika zostaną użyte do złączania małego stycznika lub innego przekaźnika
z cewka 115 albo 230V ac i gdyby występowało zjawisko nieodpadania kotwicy gasik trzeba odłączyć



Pole miedzi wokół otworu połączone z minusem zasilania.
Do połączenia z metalową obudową np. za pomocą tulejki.
Z minusem zasilacza powinny być także połączone ekrany kabli silników.



Piny portu LPT:
2 krok X 3 kierunek X
4 krok Y 5 kierunek Y
6 krok Z 7 kierunek Z
8 krok A 9 kierunek A
1 przekaźnik R1 (złącz. stanem wysokim)
14 przekaźnik R14 (złącz. stanem wysokim)
17 pompa ładunkowa (charge pump)/Enable
piny nr 10, 11, 12, 13, 15 - przez transoptory z zacisków listwy P10, 11, 12, 13, 15
Dla przycisku ESTOP jest dedykowany P10.
Masa komputera (GND) - piny nr 18 do 25.
Polaryzacja impulsów kroku powinna być taka, aby przy braku ruchu napięcie między pinami 2,4,6 a masa komputera było bliskie 0V.
(Mach -> Motor Outputs -> okienka Active Low przy sygnałach kroku NIE ZAZNACZONE).

POLĄCZENIA I USTAWIENIA STEROWNIKA E5030X4

P11 oznacza wejście odczytywane przez transoptor na pinie nr 11 LPT, itd.
P10 może być używane jako wejście ESTOP (patrz również opis zworek)
Dolączenie P10 do P13 do +24V wymusza stan niski na odpow. wejściu LPT.
P15 ma wyprowadzone oba konce - plus i minus, może być więc sterowane od strony plusa jak również minusa (na rysunku).
Diody nadawcze transoptorów mają rezystory szeregowo 6,2 kilooma.
Do P10 - P13 mogą być dolączone czujniki zasilane 24V typu otwarty kolektor PNP
Do P15 można podłączyć czujnik z wyjściem PNP jak również NPN.